お客様各位 2025 年 8 月 1 日

## PCL6025B/PCL6045BL/PCL6125 仕様比較表

日本パルスモーター株式会社

## 【注意】

PCL6025B から、PCL6045BL, PCL6125 への移行時の概略資料です。 詳細は、各機種のユーザーズマニュアルでご確認ください。

## 1. 各LSIの開発趣旨

機種	軸	特長
PCL6025B	2	4 軸制御用 PCL6045B の 2 軸版製品。
PCL6045BL	4	5V と 3.3V の 2 電源の PCL6045B を、3.3V 単一電源に変更。(PCL6045B 用ソフトでも制御可)
		加減速付き円弧補間、スパイラル補間などの機能追加。
PCL6125	2	PCL6025B の機能を縮小した廉価版製品。シリアル I/F 付。最高 14.9Mpps(CLK=30MHz 時)

## 2. 仕様比較 (PCL6025B に対して、緑:機能アップ、 橙:機能ダウン)

項目	PCL6025B	PCL6045BL	PCL6125
制御軸数	2 軸	4 軸	2 軸
CPU インターフェイス	パラレルバス(8,16 bit)	パラレルバス(8,16 bit)	パラレルバス(8,16 bit)
	CPU: 68000, H8, 8086, Z80	CPU: 68000, H8, 8086, Z80	CPU: 68000, H8, 8086, Z80
			シリアルバス(SPI)
基準クロック周波数	標準 19.6608 MHz	標準 19.6608 MHz	標準 19.6608 MHz
(CLK)	(最大 20MHz)	(最大 20MHz)	(最大 30MHz)
【速度制御】			
速度設定レジスタ	RFL, RFH, RFA の3種類	RFL, RFH, RFA の3種類	RFL, RFH の2種類
	(RFA: 補正速度)	(RFA: 補正速度)	
速度設定範囲(step)	1 ~ 65,535 (16 bit)	1 ~ 65,535 (16 bit)	1 ~ 16,383 (14 bit)
速度倍率設定範囲 [倍]	0.1 ~ 100	0.1 ~ 100	0.3 ~ 600
速度設定範囲例 [pps]	0.1倍時 0.1 ~ 6553.5	0.1倍時 0.1 ~ 6553.5	0.3倍時 0.3 ~ 4,914.9
(標準クロック周波数時)	1 倍時 1 ~ 65,535	1 倍時 1 ~ 65,535	1 倍時 1 ~ 16,383
	100 倍時 100 ~6, 553, 500	100 倍時 100 ~6, 553, 500	600 倍時 600~9,829,800
加減速特性	• 直線加減速	• 直線加減速	• 直線加減速
	• 完全 S 字加減速	•完全 S 字加減速	· 完全 S 字加減速
	・直線部付き S 字加減速	・直線部付きS字加減速	・直線部付きS字加減速
	(加減速別特性も可)	(加減速別特性も可)	(加減速別特性も可)
加減速レート設定範囲	1 ~ 65,535 (16 bit)	1 ~ 65,535 (16 bit)	1 ~ 65,535 (16 bit)
	加減速独立設定	加減速独立設定	加減速独立設定
S 字区間設定範囲(step)	0 ~ 32,767 (15 bit)	0 ~ 32,767 (15 bit)	0 ~ 8,191(13 bit)
	加減速独立設定	加減速独立設定	加減速独立設定

項目	PCL6025B	PCL6045BL	PCL6125
FH 補正機能	有り	有り	有り
加減速状態モニタ端子	専用正論理出力端子 (FUP, MVC, FDW) 汎用ポート出力も可	汎用ポートから出力可	専用負論理出力端子 (FUP, MVC, FDW) 汎用ポートから出力可
│ │ アイドリングパルス機能	有り (0~6 パルス)	有り (0~6 パルス)	なし
	 有り	 有り	有り
│ │ 速度オーバーライド	可(直線、S字)	可(直線、S字)	可(直線、S字)
【位置決め制御】			
移動量設定範囲 [pulse]	-134, 217, 728 ~ +134, 217, 727 (28bit)	-134, 217, 728 ~ +134, 217, 727 (28bit)	-2, 147, 483, 648 ~ +2, 147, 483, 647 (32bit)
スローダウンポイント設定方法	手動設定/自動設定	手動設定/自動設定	手動設定/自動設定
スローダウンポイント設定範囲	0 ~ 16,777,215 (24bit)	0 ~ 16,777,215 (24bit)	0 ~ 16,777,215 (24bit)
スローダウンポイント自動設定	演算方式(位置決め時) カウント方式(直線補間時)	演算方式(位置決め時) カウント方式(全補間時)	カウント方式
バックラッシュ補正機能	有り	有り	なし
スリップ補正機能	有り	有り	なし
ステッピングモーター振動抑制	有り	有り	なし
目標位置オーバーライド	可 (戻り度差も可)	可(戻り度差も可)	可 (戻り度差も可)
信号入力位置から位置決め	可	可	可
【原点復帰制御】			
原点復帰方法	13 種類(指定方向)	13 種類(指定方向)	2種類(指定方向)
エンコーダ Z 相回数指定	1 ~ 16 回	1 ~ 16 回	1 ~ 16 回
原点サーチ機能	有り (往復動作)	有り (往復動作)	なし
【パルサー、スイッチ制御】 パルサー入力	可(1, 2, 4 逓倍)	可(1, 2, 4 逓倍)	可 (1, 2, 4 逓倍)
パルサー逓倍機能	1, 2, 4 逓倍後に(1~32)倍	1, 2, 4 逓倍後に(1~32)倍	なし
パルサー分周機能	(1~32) 逓倍後に n/2048	(1~32) 逓倍後に n/2048	なし
パルサー同期動作	連続・位置決め・補間で可	連続・位置決め・補間で可	連続・位置決め時だけ可
スイッチ入力動作	有り(連続、位置決め)	有り(連続、位置決め)	有り(連続、位置決め)
【補間制御】			
補間機能	直線補間 1(単一 LSI 内) 直線補間 2(複数 LSI 可) 円弧補間 (加減速は不可)	直線補間 1 (単一 LSI 内) 直線補間 2 (複数 LSI 可) 円弧補間 (加減速も可) スパイラル補間	直線補間 2(複数 LSI 可)
補間時合成速度一定化	有り (2,3 軸補間時)	有り(2,3軸補間時)	なし
【カウンタ、ラッチ】	4 [CDDb /++3	4 [F30b /±±3	O[ = IB /++3
カウンタ	4 [回路/軸] 指令位置カウンタ (28bit) 汎用 1 カウンタ (28bit) 偏差カウンタ (16bit)	4 [回路/軸] 指令位置カウンタ (28bit) 汎用 1 カウンタ (28bit) 偏差カウンタ (16bit)	2[回路/軸]     汎用1カウンタ (32 bit)
	汎用 2 カウンタ (28bit)	汎用 2 カウンタ (28bit)	汎用 2 カウンタ (32 bit)
ループカウント機能	有り(偏差カウンタ以外)	有り(偏差カウンタ以外)	有り
カウント停止機能	ソフト設定	ソフト設定	ソフト設定

項目	PCL6025B	PCL6045BL	PCL6125
カウント信号	出力パルス	出力パルス	出力パルス
	エンコーダ入力(1, 2, 4 逓倍)	エンコーダ入力(1, 2, 4 逓倍)	エンコーダ入力(1, 2, 4 逓倍)
	パルサー入力(逓倍、分周後)	パルサー入力(逓倍、分周後)	
	基準クロックの 1/2 分周	基準クロックの 1/2 分周	
カウンタクリア機能	コマンド、CLR入力、	コマンド、CLR 入力、	コマンド、
	ラッチ直後、原点検出時	ラッチ直後、原点検出時	ラッチ直後、原点検出時
カウント値ラッチ機能	コマンド、LTC 入力	コマンド、LTC 入力	コマンド、LTC 入力
【コンパレータ】			
コンパレータ [回路/軸]	5 (28 bit)	5 (28 bit)	2 (32 bit)
コンパレータ対象	カウンタ(4種)、現在速度	カウンタ (4 種) 、現在速度	カウンタ(2種)
コンパレータ自動処理	停止、減速停止、	停止、減速停止、	割り込み要求
	速度変更、割込み要求	速度変更、割込み要求	
ソフトリミット機能	有り(コンパレータ 2回路要)	有り(コンパレータ 2回路要)	有り(専用コンパレータ内蔵)
【その他の機能】			
プリレジスタ機能	次動作用、次々動作用	次動作用、次々動作用	次動作用のみ
外部スタート制御	有り(CSTA, PCS)	有り(CSTA, PCS)	有り(CSTA, PCS)
外部ストップ機能	有り(CSTP, EMG, ALM)	有り(CSTP, EMG, ALM)	有り(CSTP, EMG, ALM)
機械系センサー入力	+EL, -EL, SD, ORG	+EL, -EL, SD, ORG	+EL, -EL, SD, ORG
サーボモータ用制御信号	INP, ERC, ALM	INP, ERC, ALM	INP, ERC, ALM
出力パルス形態	パルスと方向 (4 種)	パルスと方向 (4 種)	パルスと方向 (4 種)
	(+), (-)パルス(2 種)	(+), (-)パルス(2種)	(+), (-)パルス(2種)
	90 度位相差 (2 種)	90 度位相差 (2 種)	90 度位相差 (2 種)
出力パルス幅制御	パルス幅一定 (0.2ms)	パルス幅一定 (0.2ms)	
	デューティ比 50%	デューティ比 50%	デューティ比 50%
汎用 I/0 ポート [bit/軸]	8 (bit 毎に I/O 選択可)	8 (bit 毎に I/O 選択可)	8 (bit 毎に I/O 選択可)
D0~D15 端子の汎用ポート	不可	不可	可(シリアル I /F 時のみ)
化			
【外形、動作環境】			
パッケージ	128pin QFP	176pin QFP	128pin QFP
寸法(モールド部)[mm]	14 × 20 × 3. 5	24 × 24 × 1. 7	14×14×1.7
電源電圧	3. 3V ≥ 5. 0V	3. 3V	3. 3V
無負荷時最大消費電流	(CLK=20MHz)	155 [mA] (CLK=20MHz)	75[mA] (CLK=30MHz)
	3.3V: 79 [mA]		(CLK=20MHz 時の理論値は
	5. OV: 3 [mA]		50 [mA])
動作温度範囲 [℃]	<b>−40 ~ +85</b>	<b>-40 ∼ +85</b>	<b>-40 ∼ +85</b>
	−65 <b>~</b> +150	−65 <b>~</b> +150	−65 <b>~</b> +150
			<u> </u>

以上